

数据表

手柄

JS1000 手柄底座



行走机械管理

JS1000 手柄底座是行走机械管理产品操纵手柄家族中的一员，该系列具有操作灵活、功能强大、扩展性强和性价比高等特点。

丹佛斯开发的 JS1000 底座可满足当今行走机械市场苛刻的操作要求。

将 JS1000 手柄底座与标准或常规手柄组合，可配置成一个完整的手柄选型方案。

坚固、致密的设计

JS1000 手柄底座设计独特，结合非接触式霍尔效应传感器集成到一个简易、紧凑和坚固的机械结构产品，适用于耐疲劳磨损的应用。便于扶手安装，可承受恶劣的环境使用。

密封性

JS1000 手柄底座经过特别设计并测试，适用于行走机械操作的恶劣环境。IP-67 防护等级，(安装法兰以上，不包括全部) 通气活塞是底座选件。如果未订购，则不能抵制底座以下的微粒和湿气侵入。面板上方安装的防护等级为 IP 67，Pro 把手选件除外。Pro 把手仅适用于驾驶室。

特征

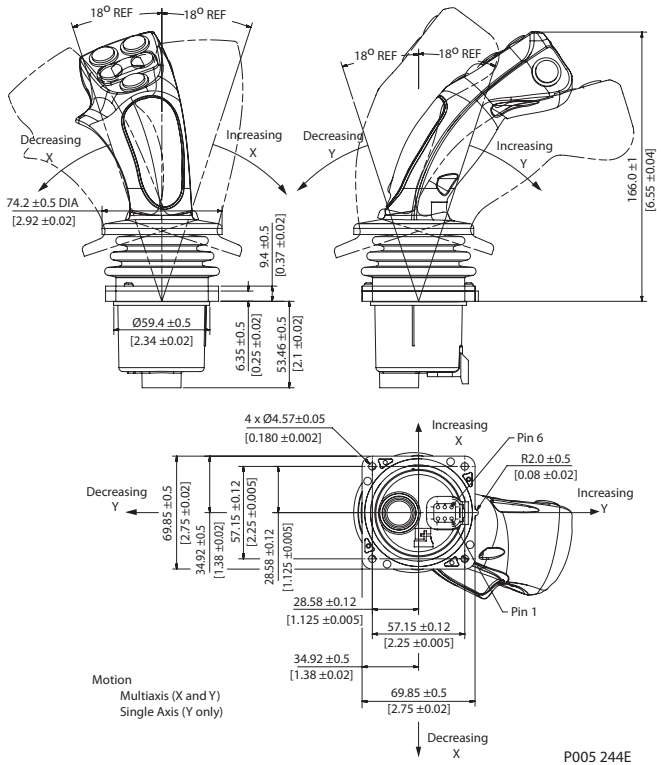
- 非接触式霍尔效应传感
每个轴均配备冗余传感功能，用于 CAN 输出配置
- 单轴或双轴
- X - Y 轴引导
- 弹簧复位回中
- 2 种中位弹簧力可选
- 轴使用寿命 > 1000 万次循环(每个轴)
- 两个输出选项：
0.5 至 4.5 V_{DC}
CAN 2.0 B, J1939 协议
CAN 2.0 B, CANopen 协议
- 面板上方 IP 67 防护等级（取决于手柄）
- 面板下方 IP 67 防护等级，安装通气塞（取决于底座）
- 集成式 6 针脚 DEUTSCH DTM 接插件
- 多种把手可选：

球形把手
带比例翘板开关的把手
带比例香蕉形开关的把手
PRO 型人体工程学把手，为您提供多种可配置的开关和比例摇杆功能。（不推荐 Pro 把手应用在室外）
定制设计的把手可满足特殊的客户需求

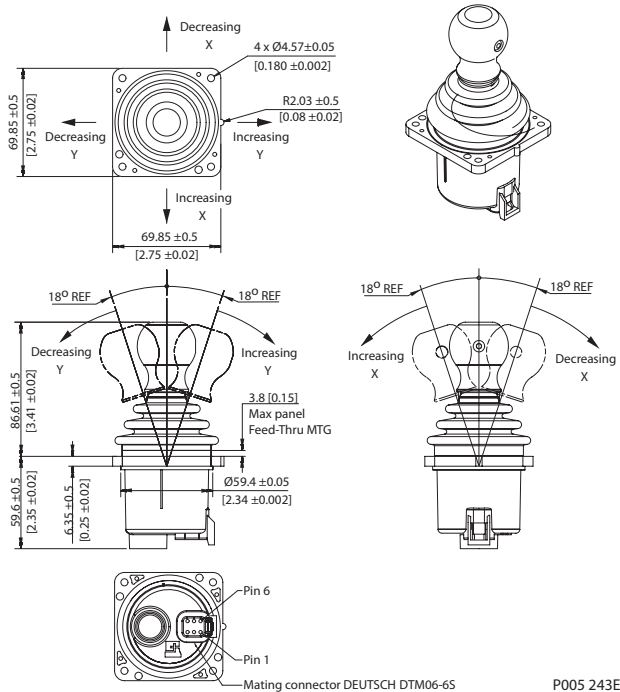


尺寸 (毫米 [英寸]) 和接头

PRO 把手



球形把手



针脚分配

针脚	CAN	模拟量
针脚 1	接地	接地
针脚 2	功率	功率
针脚 3	CAN 高位	X 输出信号
针脚 4	CAN 低	Y 输出信号
针脚 5	CAN 屏蔽	翘板开关
针脚 6	无连接	无连接

电气特性

传感器类型	霍尔效应
分辨率	无限制
电源电压 (Vs)	模拟输出: 5 ± 0.5 Vdc CAN: 9 至 32 Vdc
输出	模拟量: 0.5 到 4.5 Vdc CAN: 2.0 B, J1939 协议
电流消耗	25 mA PRO 把手 = 150 mA

机械特性

机械行程角度	轴上 ±18°
使用寿命	> 1000 万次循环
振动	7.67 Gs RMS
冲击	50 Gs
重量 (底座, 无把手)	0.38 kg [0.838 lb]

环境参数

工作温度	-40° C 至 +80° C [-40° F 至 +175° F]
存储温度	-55° C 至 +85° C [-67° F 至 +180° F]
保护	面板上方球形把手: IP 67 (PRO 把手 IP 43 和 IP 40, 带比例滚轮功能) 面板下方: IP 67, 带通气塞
EMI/RFI 等级	100 V/m

配合接头组件

类型	丹佛斯 零件号
6 针脚 DEUTSCH 接头 组件包	10101551
6 针脚接头, 带 400 mm [15.75 in] 引线	10101557